

FUNKTSIYANIŃ SHARTSIZ EKSTREMUMIN KVAZINYUTON USILINDA TABIW

Allanazarov J.P

Ajiniyaz atındaǵı NMPI dotsenti

ANNOTATSIYA

Kóp ózgeriwshili funktsiyaniń shártsiz ekstremumin tabiwǵa arnalǵan kvazinyuton usiliniń basqa usillardan ózgesheligi kórsetilgen ham oni ámelde qollanılıw joli misaldi sheshiwde qollanılǵan.

ANNOTATSIYA

Ko ‘p o ‘zgaruvchili funktsyaning shartsiz ekstremumini topishǵa bag ‘ishlangan kvazinyuton usulining boshqa usullardan xossasi yoritilgan va uni amalda qo ‘llanilish yo ‘li misolni yechishda qollanılǵan.

АННОТАЦИЯ

Нахождению безусловного экстремума многомерной функции по сравнению с другими методами используется и метод квазиньютонов, приведены особенности из других методов и способ его применения на практике используя при решении примера.

ABSTRACT

To find the unconditional extremum of a multidimensional function in comparison with other methods, the quasi-Newton method is also used, features from other methods and a method of its application in practice are given using the example solution.

Nyuton usılıñ qollanıw ushın $f(x)$ funktsiyasının' Gesse matritsasın tawıp, og'an keri matritsanı anıqlaw kerek boladı. Ko'pshilik jag'daylarda minimum noqatı izlenip atırg'an $f(x)$ funktsiyasının' Gesse matritsası belgisiz bolıwı, ya onı esaplaw usılı qıyıñshılıqlar menen baylanıslı bolıwı yamasa ol sanlı usillardı qollanıw arqalı tabılıwı mu'mkin. Bunnan tısqarı, $n \times n$ o'lshemli Gesse matritsasına keri matritsanı esaplag'anda orınlamatug'in ko'beytiw a'melinin' sanı n^3 qa proportsional boladı. Bul n nin' salıstırmalı u'lken bolmag'an ma'nislerinde a'dewir u'lken shama boladı.

Nyuton usılıñın' ko'rsetilgen kemshiliklerinen qutılıw ushın iteratsiyalıq protsesstin' barısında Gesse matritsasın ha'm og'an keri matritsanı jasaw talap etilmeytug'in, al olardı juwiqlastırıw iske asırılatug'in, onın' bir neshe o'zgertilgen tu'rleri islenip shıg'ilg'an. Bul iteratsiyalıq protsesstin' ha'r bir adımda orınlamatug'in arifmetikalıq a'mellerdin' sanın a'dewir azaytıwg'a mwmkinshilik beredi. Shartsız ekstremum ma'selelerin sheshiwdin' bunday usılları *kvazinyutonlıq* yamasa o'zgermeli o'lshemler usılları dep ataladı ("kvazi" qosımtası latınnın' "quasi" degen so'zinen alıng'an bolıp, bizin'she "day", "dey", "tay", "tey", sıyaqlı, tap, uqsap qosımtalarına sa'ykes keledi). Belgili kvazinyuton usıllarının' ko'pshılıgi, $f(x)$ funktsiyası Nyuton usılında ko'rsetilgen qa'siyetlerge iye bolg'anda, sızıqlıdan joqarı tezlik penen lokal jiynaqlı bolatug'ını da'lillengen [1,2,3].

Endi geypara kvazinyuton usıllarının' esaplaw algoritmleri menen tanışamız. Meyli $f(x)$ eki ret u'zliksiz differentiallanatug'in funktsiya bolsın. Sonda mına iteratsiyalıq usıldı qaraymız:

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} + \alpha_k h^{(k)}, \quad h^{(k)} = -H_k f'(x^{(k)}) \quad (1)$$

Bundag'ı H_k matritsasın, ol bazi bir ma'niste $(f''(x^{(k)}))^{-1}$ matritsasın juwiqlastırg'anday etip saylap alamız. Bunın' ushın $f'(x^{(k)}) - f'(x^{(k+1)}) = f''(x^{(k+1)})(x^{(k)} - x^*) + O(\|x^{(k)} - x^{(k+1)}\|)$ ten'liginde $f''(x^{(k+1)})$ aynımag'an matritsa dep uyg'arıp, $\|x^{(k)} - x^{(k+1)}\|$ shaması menen salıstırg'anda a'dewir joqarı ta'rtipli kishi ag'zalarg'a shekemgi da'lllik penen $(f''(x^{(k+1)}))^{-1}(f'(x^{(k+1)}) - f'(x^{(k)})) \approx x^{(k+1)} - x^{(k)}$

$$(2)$$

juwıq ten'ligin jazıwg'a boladı. Egerde bunda

$$f(x) = \frac{1}{2}(Ax, x) + (b, x) \quad (3)$$

ko'rinisindegi kvadratlıq funktsiya ha'm A -simmetriyalı on' anıqlang'an matritsa bolsa, onda $f'(x) = Ax + b$, $f''(x) = A$ boladı. Bul jag'dayda (2) juwıq ten'ligi mina da'l ten'lige aylanadı:

$$(f''(x^{(k+1)}))^{-1} \Delta y^{(k)} = \Delta x^{(k)},$$

$$\Delta x^{(k)} = x^{(k+1)} - x^{(k)}, \quad \Delta y^{(k)} = f'(x^{(k+1)}) - f'(x^{(k)})$$

Sonlıqtan $(f''(x^{(k)}))^{-1}$ matritsasın juwıqlastırıwshı H_{k+1} matritsası ushın

$$H_{k+1} \Delta y^{(k)} = \Delta x^{(k)} \quad (4)$$

sha'rtinin' orınlaniwın talap etiw ta'biyg'iy na'rse boladı. Bul sha'rt *kvazinyutonlıq sha'rt dep ataladı*. Ol $(f'')^{-1}$ matritsasın juwıqlastırıwdın' ko'plegen usıllarının' tiykarında jatadı. Ha'r bir adımdında (3) kvazinyutonlıq sha'rtleri orınlamatug'ın, *sha'rtsiz ekstremum ma'selelerin sheshiw usillari da kvazinyutonlıq usillar dep ataladi*.

Meyli iteratsiyalıq usıldın' bir adımlınan ekinshisine o'tkende $(f'')^{-1}$ matritsasın juwıqlastıratug'ın matritsa

$$H_{k+1} = H_k + \Delta H_k \quad (5)$$

formulası menen anıqlamatug'ın bolsın. Bundag'ı qosımsa ΔH_k matritsasın (4)-sharti orınlang'an day etip saylap aladı. Bunın' ushın (4)-ni to'mendegi ko'riniste jazadı:

$$\Delta H_k \Delta y^{(k)} = \Delta x^{(k)} - H_k \Delta y^{(k)}$$

Bul ten'likti

$$\Delta H_k = \frac{1}{(z^{(k)}, \Delta y^{(k)})} (\Delta x^{(k)} - H_k \Delta y^{(k)}) \cdot z^{(k)} \quad (6)$$

formulası menen anıqlang'an, rangı 1 ge ten' matritsa qanaatlandırıdı. Bunda $z^{(k)}, (z^{(k)}, \Delta y^{(k)}) \neq 0$ sha'rtin qanaatlandıratug'ın, qa'legen vektor. Bul jerde ha'm paragraftın' aqırına shekem $u = (u_1, u_2, \dots, u_m)$, $v = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ vektorları ushın

$$u \cdot v = \begin{bmatrix} u_1 v_1 & u_1 v_2 & \dots & u_1 v_n \\ u_2 v_1 & u_2 v_2 & \dots & u_2 v_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ u_m v_1 & u_m v_2 & \dots & u_m v_n \end{bmatrix}$$

belgilewi paydalanalıdı.

Sonda $z^{(k)} = \Delta x^{(k)} - H_k \Delta y^{(k)}$ dep alıp ha'm (6) da $(\Delta x^{(k)} - H_k \Delta y^{(k)}, \Delta y^{(k)}) \neq 0$ dep uyg'arıp, (5) ni to'mendegishe jaziwg'a boladı:

$$H_{k+1} = H_k + \frac{(\Delta x^{(k)} - H_k \Delta y^{(k)}) \cdot (\Delta x^{(k)} - H_k \Delta y^{(k)})}{(\Delta x^{(k)} - H_k \Delta y^{(k)}, \Delta y^{(k)})} \quad (7)$$

Ko'binese, (3) sha'rtin qanaatlandıratug'in mına formulalardan da paydalanalıdı:

$$H_{k+1} = H_k + \frac{\Delta x^{(k)} \cdot \Delta x^{(k)}}{(\Delta x^{(k)}, \Delta y^{(k)})} - \frac{H_k (\Delta y^{(k)} \cdot \Delta y^{(k)}) H_k}{(H_k \Delta y^{(k)}, \Delta y^{(k)})}, \quad (8)$$

$$\begin{aligned} H_{k+1} = H_k + & \left[1 + \frac{(H_k \Delta y^{(k)}, \Delta y^{(k)})}{(\Delta x^{(k)}, \Delta y^{(k)})} \right] \frac{\Delta x^{(k)} \cdot \Delta x^{(k)}}{(\Delta x^{(k)}, \Delta y^{(k)})} - \\ & - \frac{(\Delta x^{(k)} \cdot \Delta y^{(k)}) H_k}{(\Delta x^{(k)}, \Delta y^{(k)})} - \frac{H_k (\Delta y^{(k)} \cdot \Delta x^{(k)})}{(\Delta x^{(k)}, \Delta y^{(k)})} \end{aligned} \quad (9)$$

Bul (7), (8), (9) formulalarınan paydalang'anda baslang'ısh H_0 matritsası esabında qa'legen on' anıqlang'an simmetriyalı matritsanı alıwg'a boladı. İs ju'zinde H_0 matritsası esabında ko'binese birlik matritsanı aladı.

Kvazinyutonlıq usıllarda adımnın' uzınlıq'ı ko'pshilik jag'daylarda, berilgen to'men tu'siw bag'ıtının' u'stinde

$$f(x^{(k)} + \alpha_k h^{(k)}) = \min_{\alpha \geq 0} f(x^{(k)} + \alpha h^{(k)}) \quad (10)$$

ma'selesinin' sheshimi esabında anıqlanadı. Ayırım jag'daylardı adımnın' uzınlıq'ın saylap alıwdın' basqa usıllarınan da paydalanalıdı. Ma'selen, Nyuton usılındag'ı sıyaqlı $\alpha_k = 1$ dep aladı yamasa α_k nin' ma'nisi adımdı maydalaw arqalı anıqlanadı ((4.6) formulasına qaran').

Dara jag'dayda (3) kvadratlıq funktsiyası ushın (1), (7)-(9),(10) u'sh usılı da qa'legen $x^{(0)} \in E^n$ baslang'ısh juwıqlasıwınan birdey $x^{(1)}, x^{(2)}, \dots, x^{(n)}$ noqatlar izbezligine alıp keledi. Sonın' menen birge, $H_n = (f''(x^{(n)}))^{-1} = A^{-1}$, $x^{(n)} = x^* = -A^{-1}b = \arg \min_{x \in E^n} f(x)$

ten'likleri orinlanadı, yag'nıy kvazinyutonlıq usıllar kvadratlıq funktsiyanın' minimumın n adımda tabıwg'a mu'mkinshilik beredi.

Kvadratlıq emes funktsiyalar ushın bunday jag'daylar durıs bola bermeydi. Biraqta, bazi bir uyg'arıwlarda $k \rightarrow \infty$ ke umtilg'anda

$$H_k - (f''(x^{(k)}))^{-1} \rightarrow 0, \quad x^{(k)} \rightarrow x^*$$

umtilatug'ının ha'm jıynaqlılıq tezligi sıziqlıdan joqarı bolatug'ının ko'rsetiwge boladı [12,21,23]. Ma'selen, egerde $f(x) \in E^n$ ken'isliginde eki ret u'zliksiz differentiallanatug'in, qatan' oyıs funktsiya bolsa, onda qa'legen $x^{(0)} \in E^n$ baslang'ısh juwıqlasıwında (1), (8), (10) formulaları menen anıqlang'an $\{x^{(k)}\}$ noqatlar izbe-izligi x^* minimum noqatına jıynaqlı boladı. Al, egerde $f(x) \leq f(x^{(0)})$ ten'sizligin qanaatlandıratug'in barlıq x lar ushın

$$\left| \frac{\partial^2 f(x)}{\partial x_i \partial x_j} - \frac{\partial^2 f(x^*)}{\partial x_i \partial x_j} \right| \leq M \|x - x^*\|, \quad i, j = 1, 2, \dots, n$$

ten'sizlikleri orınlı bolsa, onda $\{x^{(k)}\}$ noqatlar izbe-izligi x^* noqatına sıziqlıdan joqarı tezlik penen jıynaqlı boladı [4].

Kvazinyutonlıq usıllardin' o'zgermeli o'lshemler usılı dep te ataliwinin' ma'nisi minada. Qa'legen simmetriyalı ha'm on' anıqlang'an H_k matritsası

$(u, v)_k = (H_k u, v)$ skalyar ko'beymesin ha'm onın' menen baylanısqan o'lshemdi anıqlayıdı. Haqıqatında da, $f(x^{(k)} + \Delta x^{(k)}) - f(x^{(k)})$ o'siminin' sıziqlı u'lesi

$(f'(x^{(k)}), \Delta x^{(k)}) = (H_k^{-1} f'(x^{(k)}), \Delta x^{(k)}) = (H_k^{-1} f'(x^{(k)}), \Delta x^{(k)})_k$ ko'rinisine iye boladı. Sonlıqtan, $H_k^{-1} f'(x^{(k)})$ vektorın $(,)_k$ skalyar ko'beymeli ken'isliktin' $x^{(k)}$ noqatındag'ı $f(x)$ funktsiyasının' gradienti dep esaplawg'a boladı. Solay etip, (1) usılı gradientlik usıldıñ' o'zgermeli o'lshemli ken'islik ushın ulıwmalastırılıwı boladı.

Kvazinyutonlıq usıllar sha'rtsız optimizatsiyalaw ma'selelerin sheshiwdin' na'tiyjeli usılları boladı. Olar jetkilikli joqarı jıynaqlılıq tezligine iye bolıp, esaplaw algoritmlerin iske asırg'anda funktsiyanın' ekinshi ta'rtipli dara tuwındılarınan du'zilgen Gesse matritsasın ha'm og'an keri matritsanı anıqlaw sıyaqlı u'lken ko'lemdegi esaplaw jumısların orınlawdı talap etetug'in quramalı ma'seleler

sheshilmeydi. Biraqta bul usıllar mınaday kemshilikke iye: ken'isliktin' o'lshemi n u'lken bolg'anda iteratsiyalıq protsesstin' ha'r bir adımdında H_k matritsaların esaplaw ha'm saqlaw EEM nin' yadının' ko'lemine joqarı talaplar qoyadı.

Misal. To'mendegi kvadratlıq funktsiyanın' minimum noqatın kvazinyutonlıq usıl menen tabın':

$$f(x_1, x_2) = 4x_1^2 + 3x_2^2 - 4x_1x_2 + x_1$$

Sheshiliwi. Ma'selenin' sheshimine $x^{(0)} = (0,0)'$ baslang'ısh juwıqlasıwin alıp, kvazinyutonlıq usıldı qollanıw ushın to'mendegi esaplawlardı orınlaymız:

$$f'(x) = (8x_1 - 4x_2 + 1; \quad 6x_2 - 4x_1), \quad f'(x^{(0)}) = (1,0)', \quad f(x^{(0)}) = f(0,0) = 0$$

$$\text{1-adımlı. a)} \quad h^{(0)} = -f'(x^{(0)}) = -f'(0,0) = (-1,0)';$$

$$x^{(1)} = x^{(0)} - \alpha \cdot f'(x^{(0)}) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \alpha \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\alpha \\ 0 \end{pmatrix};$$

$$\varphi_0(\alpha) = 4(-\alpha)^2 + (-\alpha) = 4\alpha^2 - \alpha,$$

$$\varphi_0'(\alpha) = 8\alpha - 1 = 0, \quad \alpha = \alpha_0 = 1/8;$$

$$x^{(1)} = \left(-\frac{1}{8}, 0\right)';$$

$$f'(x^{(1)}) = (0, 1/2)';$$

$$\text{b)} \quad k=1 \text{ bolg'anda } H_1 = H_0 + \Delta H_0, \quad H_0 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = E \text{ - birlik matritsa;}$$

v) ΔH_0 ha'm H_1 matritsaların anıqlaw ushın (8) formulasınan paydalananız.

Bunın' ushın da'slep to'mendegi shamalardı esaplaymız:

$$\Delta x^{(0)} = x^{(1)} - x^{(0)} = \begin{pmatrix} -1/8 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1/8 \\ 0 \end{pmatrix} = \left(-\frac{1}{8}, 0\right)';$$

$$\Delta y^{(0)} = f'(x^1) - f'(x^0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1/2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1/2 \end{pmatrix} = \left(-1, \frac{1}{2}\right)';$$

$$\Delta x^{(0)} \cdot \Delta x^{(0)} = \begin{bmatrix} 1/64 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}; \quad \Delta y^{(0)} \cdot \Delta y^{(0)} = \begin{bmatrix} 1 & -1/2 \\ -1/2 & 1/4 \end{bmatrix};$$

$$(\Delta x^{(0)}, \Delta y^{(0)}) = 1/8; \quad \frac{\Delta x^{(0)} \cdot \Delta x^{(0)}}{(\Delta x^{(0)}, \Delta y^{(0)})} = 8 \begin{bmatrix} 1/64 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/8 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix};$$

$$H_0 \Delta y^{(0)} = \left(-1, \frac{1}{2}\right)', \quad (H_0 \Delta y^{(0)}, \Delta y^{(0)}) = 5/4;$$

$$H_0(\Delta y^{(0)} \cdot \Delta y^{(0)})H_0 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -1/2 \\ -1/2 & 1/4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1/2 \\ -1/2 & 1/4 \end{bmatrix};$$

$$\frac{H_0(\Delta y^{(0)} \cdot \Delta y^{(0)})H_0}{(H_0\Delta y^{(0)}, \Delta y^{(0)})} = \frac{4}{5} \begin{bmatrix} 1 & -1/2 \\ -1/2 & 1/4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4/5 & -2/5 \\ -2/5 & 1/5 \end{bmatrix};$$

$$H_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/8 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 4/5 & -2/5 \\ -2/5 & 1/5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 13/40 & 2/5 \\ 2/5 & 4/5 \end{bmatrix}$$

g) H_1 matritsasının' durıs tabilg'anlıq'ına iseniw ushın (4) kvazinyutonlıq sha'rtinin' orınlaniwın ko'remiz:

$$H_1\Delta y^{(0)} = \begin{bmatrix} 13/40 & 2/5 \\ 2/5 & 4/5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ 1/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/8 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Demek, $H_1\Delta y^{(0)} = \Delta x^{(0)} = (-1/8, 0)'$, yag'nıy kvazinyutonlıq sha'rti orınlandı.

2-adımı. a) $H_1 f'(x^{(1)}) = \begin{bmatrix} 13/40 & 2/5 \\ 2/5 & 4/5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/5 \\ 2/5 \end{bmatrix};$

b) $x^{(2)} = x^{(1)} - \alpha \cdot H_1 f'(x^{(1)}) = \begin{pmatrix} -1/8 \\ 0 \end{pmatrix} - \alpha \cdot \begin{pmatrix} 1/5 \\ 2/5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1/8 - 1/5\alpha \\ -2/5\alpha \end{pmatrix};$

$$\varphi_0(\alpha) = 4\left(-\frac{1}{8} - \frac{1}{5}\alpha\right)^2 + 3\left(-\frac{2}{5}\alpha\right)^2 - 4\left(-\frac{1}{8} - \frac{1}{5}\alpha\right)\left(-\frac{2}{5}\alpha\right) + \left(-\frac{1}{8} - \frac{1}{5}\alpha\right),$$

$$\varphi_0'(\alpha) = 8\left(-\frac{1}{8} - \frac{1}{5}\alpha\right)\left(-\frac{1}{5}\right) + 6\left(-\frac{2}{5}\alpha\right)\left(-\frac{2}{5}\right) - 4\left(\frac{1}{20} + \frac{4}{25}\alpha\right) - \frac{1}{5} = \frac{1}{5} + \frac{8}{25}\alpha +$$

$$+ \frac{24}{25}\alpha - \frac{1}{5} - \frac{16}{25}\alpha - \frac{1}{5} = \frac{8\alpha + 24\alpha - 16\alpha}{25} - \frac{1}{5} = \frac{16}{25}\alpha - \frac{1}{5}, \quad \frac{16}{25}\alpha - \frac{1}{5} = 0,$$

$$\alpha = \alpha_1 = 5/16; \quad x_1^{(2)} = -\frac{1}{8} - \frac{1}{5} \cdot \frac{5}{16} = -\frac{1}{8} - \frac{1}{16} = -\frac{3}{16}, \quad x_2^{(2)} = -\frac{2}{5} \cdot \frac{5}{16} = -\frac{1}{8},$$

$$x^{(2)} = (-3/16, -1/8)'; \quad f(x^{(2)}) = -3/32, \quad f'(x^{(2)}) = f'(-3/16, -1/8) = (0,0)'$$

Demek, $x^* = x^{(2)} = (-3/16, -1/8)'$ vektorı berilgen ma'selenin' sheshimi boladı.

Berilgen funktsiya kvadratlıq funktsiya bolg'anlıqtan ha'm esaplawlar qa'tesiz orınlang'anlıqtan ma'selenin' da'l sheshimi kvazinyutonlıq usıldın' ekinshi adımdında aq tabıldı.

Kvazinyutonlıq usıllardı qollanıwg'a baylanıshı, olardin' mınaday jaqsı qa'siyetin ayriqsha atap o'temiz: k nin' o'siwi menen H_k matritsası Gessenin' $J^{-1}(x^{(k)})$ keri matritsasına umtıladı. Ma'selen, joqarıdag'ı mısal jag'dayında

$$J = \begin{bmatrix} 8 & -4 \\ -4 & 6 \end{bmatrix}, \quad J^{-1} = \begin{bmatrix} 3/16 & 1/8 \\ 1/8 & 1/4 \end{bmatrix}$$

boladı. Endi (8) formulasının paydalanıp, H_2 matritssın esaplaymız:

$$\text{a)} \Delta x^{(1)} = x^{(2)} - x^{(1)} = (-1/16, -1/8)',$$

$$\Delta y^{(1)} = f'(x^2) - f'(x^1) = (0, 0)' - (0, 1/2)' = (0, -1/2)';$$

$$\text{b)} H_2 = \begin{bmatrix} 13/40 & 2/5 \\ 2/5 & 4/5 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/16 & 1/8 \\ 1/8 & 1/4 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1/5 & 2/5 \\ 2/5 & 4/5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3/16 & 1/8 \\ 1/8 & 1/4 \end{bmatrix};$$

$$\text{v)} H_2 \Delta y^{(1)} = \begin{bmatrix} 3/16 & 1/8 \\ 1/8 & 1/4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ -1/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/16 \\ -1/8 \end{bmatrix} = (-1/16, -1/8)', \quad H_2 \Delta y^{(1)} = \Delta x^{(1)} = (-1/16, -1/8)'$$

yag‘niy kvazinyutonlıq sha’rtı orınladı. Demek, H_2 matritsası durıs tabılğ‘an.

Solay etip, bul esaplawlardan $H_2 = J^{-1}$ bolatug‘ını kelip shıg‘adi.

ADEBIYATLAR, СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННОЙ ЛИТЕРАТУРЫ: (REFERENCES)

1. Otarov A.O., Allanazarov J.P., Otarov A.A. Siziqlı emes programmalastırıw mäslelelerin sheshiw usılları. Nökis. Bilim. 2009.
2. Gabasov R., Kirillova F.M. Metodi optimizatsii. Minsk. BGU. 1981.
3. Grill F., Myurrey U., Rayt M. Prakticheskaya optimizatsiya. M. Mir. 1985.
4. Rekleytis G., Reyvindran A., Regsdel K. Optimizatsiya v texnike, T.1. M. Mir, 1986.